© EPODOC / EPO

PN - SU722517 A 19800325

TI - GRUBBING APPARATUS WORKING MEMBER

PA - KIROV NI PI LESNOJ PROMY (SU)

IN - NOVOSELOV YURU M

AP - SU19772534298 19771003

PR - SU19772534298 19771003

DT -I

© WPI / DERWENT

AN - 1980-K6131C [44]

TI - Tree root grubber head - has circular cutting sleeve powered by hydraulic cylinder coupled to grab blades

- SU-722517 The grubber head through jib 3 and power cylinder 5 is set over the root in the centre of circular cutting sleeve 10. With grab blades 6 in the open position pressure fluid is fed into power cylinder 7 forcing blades 6 under and round the root.

- Power cylinder 9 is then activated so that cutter sleeve 10 is forced into the soil cutting the roots. Power cylinder 1 is then activated extracting the root. The design improvement is through mounting of piston 8 of power cylinder 9 on the case of power cylinder 1 and coupling of four rods 11 between power cylinder 9 and cutter cylinder 10.

IW TREE ROOT GRUBBER HEAD CIRCULAR CUT SLEEVE POWER HYDRAULIC CYLINDER COUPLE GRAB

PN - SU722517 A 19800328 DW198044 000pp

IC - A01G23/06

DC - P13

PA - (KIRO-R) KIROV FOREST IND

IN - NOVOSELOV Y U M

PR - SU19772534298 19771003

Союз Советских Социалистических Республик



Государственный комитет CCCP нинатароси макад оп и открытий

ОПИСАНИЕ (11) 722517 **ИЗОБРЕТЕНИЯ**

АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

(61) Дополнительное к авт. свид-ву -

(22) Заявлено 03.10.77(21) 2534298/29-15

с присоединением заявки № -

(23) Приоритет -

Опубликовано 25.03.80. Бюллетень № 11

Дата опубликования описания 28.03.80

(51) М. Кл.

A 01 G 23/06

(53)УДК 634.0. ..36(088.8)

(72) Автор∴ изобретения

Ю. М. Новоселов

(71) Заявитель

Кировский научно-исследовательский и проектный институт лесной промышленности

(54) РАБОЧИЙ ОРГАН УСТРОЙСТВА ДЛЯ КОРЧЕВКИ ПНЕЙ

Изобретение относится к устройствам для корчевки и погрузки пней и может быть использовано в лесной промышленности, лесном и сельском хозяйстве. -

Известен подвесной корчеватель пней, снабженный кольцевым ножом, установленным на опорных частях гидродомкратов [1].

Однако такая конструкция недостаточно надежна в работе.

Известен также рабочий орган машины для корчевки пней, который содержит соосно расположенные и имеющие приводы жон комецикального перемещения кольцевой нож и челюстной захват, причем привод последнего выполнен в виде гидроцилиндра, смонтированного на маняпуляторе [2].

Однако такое устройство недостаточно надежно в работе ввиду значительной сложности конструкции.

Lienь изобретения - упрошение конструкши.

Это достигается тем, что привод кольцевого ножа выполнен в виде гидропи-

линдра, поршень которого закреплен на корпусе гидрошилиндра привода челюстного захвата, а корпус жестко связан с кольцевым ножом.

На фиг. 1 схематически изображен рабочий орган устройства для корчевки пней; на фиг. 2 - вид по стрелке А.

Устройство содержит гидроцилиндр 1, смонтированный посредством петли 2 на стреде манипулятора 3. Кроме того, на стреле манипулятора 3 в шаровой опоре 4 установлен корпус гидроцилиндра 5, управляющего поворотом рабочего органа.

На штоке гидроцилиндра 1 ширнирно установлен челюстной захват 6, для поворота челюстей которого имеется двухштоковый гидроцилиндр 7.

На корпусе гидроцилиндра 1 жестко закреплен поршень 8 гидроцилиндра 9 кольшевого ножа 10. Межлу корпусом гидроцилиндра 9 и кольцевым ножом 10 равномерно по окружности установлены жесткие связи 11.

Устройство работает следующим образом.

Рабочий орган с помощью манипулятора и гидрошилиндра 5 устанавливается над пнем так, чтобы головка пня оказалась в центре кольцевого ножа 10. При этом кольцевой нож 10 посредством гидрошилиндра 9 поднят, шток гидропилиндра 1 вытянут и челюстной захват 6 находится в раскрытом состояния. Затем рабочая жидкость подается в гидроцилиндр 7, что обеспечивает срабатывание челюстей захвата 6 и зажим пня. Поспе включения гидроцилиндра 9 кольцевой нож 10 опускается на землю и режущей кромкой обрезает встречающиеся на его пути боковые корин пня. Далее включают гидроцилиндр 1 на втягивание и извлекают пень. Посредством гидроцилиндра 5 .и манипулятора рабочий орган с извлечен- 20 ным пнем поднимеется и поворачивается над землей или транспортным средством, челюстной захват 6 разжимается и пень падает на землю или в транспортное сред-

ство. При падения с него опадает большая часть земля и гаили.

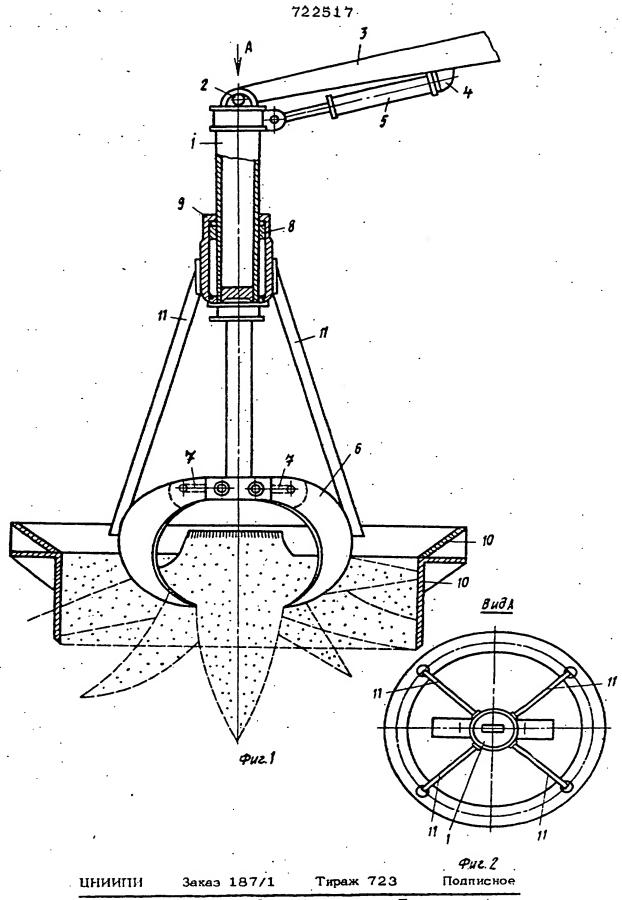
Формула изобретения

Рабочий орган устройства для корчевки пней, включающий соосно расположенные и имеющие приводы вертикального
перемещения кольцевой нож и челюстной
10 захват, причем привод последвего выполнен в виде гидрошилиндра, смонтированного на манипуляторе, о т л и ч а ю щ и й с я тем, что, с целью упрощения
конструкции, привод кольцевого ножа вы15 полнен в виде гидрошилиндра, поршень
которого закреплен на корпусе гидрошилиндра привода челюстного захвата, а
корпус жестко связан с кольцевым ножом.
Источники информации,

принятые во внимание при экспертизе
1. Авторское свидетельство СССР
№ 244786, кл. А 01 G 23/06, 1968.
2. Заявка № 2411608,
кл. А 01 G 23/06, 1976 (прототип).

1210 ----

RNSTYCE -- SII 77751741 I



Филиал ППП "Патент", г. Ужгород, ул. Проектная, 4

BNIC 2200